

## 10. Элементы теории продольно-поперечного и центрального обмена базисного уровня в интегральной форме. Электромагнитный закон Ома

Плотность тока, или, что тоже, циркуляция обмена  $\Gamma$  и ток обмена  $I$  согласно (5.30) связаны двойным равенством:

$$\oint B dl = \Gamma = \frac{1}{c} I . \quad (10.1)$$

В данном выражении циркуляция описывает поперечную составляющую продольно-поперечного поля материи-пространства-времени, а ток - продольную составляющую поля.

Исследуем это соотношение на дифференциальном уровне волнового абсолютного покоя-движения в поле материи-пространства-времени.

Подобное покой-движение, как цилиндрическое волновое поле обмена, носит спиралевидный характер с шагом спирали субатомной длины, а потому до сих пор не замеченной физикой (рис.5). По этой причине линии цилиндрического пространства в классической физике считаются замкнутыми - картина расположения железных опилок до сих пор служит непререкаемым "доказательством" замкнутости линий напряженности магнитного поля.

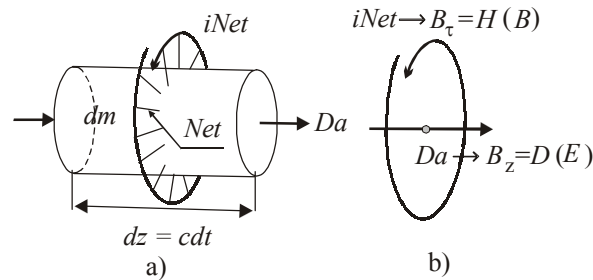


Рис.5. Элемент цилиндрического волнового луча обмена; а) Продольно-поперечное поле обмена:  $Da$  - центральный осевой, лучевой обмен вдоль линии обмена,  $Net$  - радиальное поле обмена,  $iNet$  - поле отрицания радиального поля  $Net$  и осевого поля обмена  $Da$ ; б) граф векторов продольно-поперечного поля обмена.

Выделим вдоль цилиндрического луча обмена его элемент массы  $dm$ . При условии динамического равновесного обмена, потенциально-кинетический массообмен  $d(dm_z) = d^2m_z$  вдоль луча  $z$  определяется произведение заряда  $dq$  на время  $dt$ :

$$d^2m_z = dqdt . \quad (10.2)$$

Изменение массы вдоль луча  $z$  уравнивается равным ему количеством массы, как в радиальном, так и в поперечном поле напряженности  $B_r$  величиной  $d^2m_r$ , но общее изменение остается равным нулю:

$$d^2m = d^2m_z + d^2m_r = 0 . \quad (10.2a)$$

Так как

$$d^2m_r = 2\pi r dz \varepsilon_0 v dt = 2\pi r B_r c dt dt , \quad (10.3)$$

то

$$2\pi r B_r c dt dt = -dqdt . \quad (10.4)$$

Отсюда получаем волновое соотношение между циркуляцией динамической напряженности и осевым током

$$\Gamma_{B_r} = 2\pi r B_r = -\frac{1}{c} dq_z / dt = -\frac{1}{c} I_z, \text{ или } \oint B_r dl = \Gamma_{B_r} = -\frac{1}{c} I_z. \quad (10.5)$$

Можно правую часть уравнения представить в интегральной форме. На основании (10.4), выполним следующие преобразования

$$2\pi r B_r c dt = -dq = -S \varepsilon_0 d\nu = -S dB_z = -d(B_z S) = -dN_z, \quad (10.6)$$

где  $dN_z = dq$  - иное выражение заряда обмена через поперечное сечение, называемое также потоком обмена (см.(3.15)). В общем случае поток обмена

$$dN_z = dq = d(B_z S) = S dB_z + B_z dS, \quad (10.7)$$

и тогда интегральная форма (10.5) принимает вид:

$$\oint B_r dl_\varphi = \Gamma_{B_r} = -\frac{1}{c} \frac{dN_z}{dt} = -\frac{1}{c} \frac{\partial B_z}{\partial t} \int dS - \frac{1}{c} B_z \frac{\partial}{\partial t} \int dS = -\frac{1}{c} I_{B_z}, \quad (10.8)$$

где  $dl_\varphi$  - элемент протяженности поперечной составляющей продольно-поперечного пространства обмена и

$$I_{B_z} = \frac{dN_{B_z}}{dt} \quad (10.8a)$$

- ток обмена на основе вектора  $B_z$ . Плотность тока обмена определяется отношениями:

$$j_{B_z} = \frac{\partial I}{S} = \frac{\partial q}{S \partial t} = \frac{S \partial B_z}{S \partial t} = \frac{\partial B_z}{\partial t}, \text{ поэтому } j_{B_z} = \frac{\partial B_z}{\partial t}. \quad (10.9)$$

С учетом последнего равенства, уравнение установившегося обмена (10.8) можно представить и так:

$$\oint B_r dl = -\frac{1}{c} \frac{dN_z}{dt} = -\frac{1}{c} \int j_{B_z} dS - \frac{1}{c} B_z \frac{\partial}{\partial t} \int dS = -\frac{1}{c} I_{B_z}. \quad (10.10)$$

Если мы желаем подчеркнуть противоречивый потенциально-кинетический характер параметров обмена, уравнение записываем в виде:

$$\oint \hat{B}_r dl = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{N}_z}{dt} = -\frac{1}{c} \int \hat{j}_{B_z} dS - \frac{1}{c} \hat{B}_z \frac{\partial}{\partial t} \int dS = -\frac{1}{c} \hat{I}_{B_z}, \quad (10.10a)$$

Векторы обмена  $B_z$  и  $B_r$  рисуют качественно различные подуровни обмена микромира. Образно говоря, если динамическая продольная напряженность описывает движение мотаторов-звезд микромира, то поперечная динамическая напряженность  $B_r$  - движение мотаторов-планет.

Поперечное поле обмена, на языке магнитного поля представляется динамическим вектором  $H$ , а продольное поле на языке электрического поля - динамическим вектором  $D$ . Динамическим векторам  $H$  и  $D$  отвечают соответственно кинематические векторы  $B$  и  $E$ :

$$H = \varepsilon_0 B \text{ или } B = \mu_0 H, \quad D = \varepsilon_0 E \text{ или } E = \mu_0 D, \quad (10.11)$$

или в общем случае:

$$H = \varepsilon_0 \varepsilon B, \quad B = \mu_0 \mu H, \quad D = \varepsilon_0 \varepsilon E, \quad E = \mu_0 \mu D. \quad (10.11a)$$

В физике имеет место анархия в определении имен векторов  $H$  и  $D$ ,  $B$  и  $E$ , отражающая ту теоретическую неразбериху, которая существует в теории электромагнетизма. Коль скоро вектор  $E$  получил название вектора напряженности, а вектор  $D$  - электрического смещения, то соответствующие им векторы на поперечной стороне продольно-поперечного поля субатомного уровня следует называть подобным же образом. Это значит, что вектор  $H$  должен именоваться вектором магнитного смещения, а вектор  $B$  - вектором напряженности магнитного поля. К сожалению, те, кто в свое время запутали теорию магнитного поля, назвали вектор  $H$  вектором напряженности магнитного поля, а вектор  $B$  вектором индукции магнитного поля. Логико-философская и физико-математическая путаница очевидна. Уж если так нравится название "вектор индукции", то следует векторы  $H$  и  $D$  называть векторами индукции, а векторы  $B$  и  $E$  - векторами напряженности. Следует заметить, что название "вектор индукции" не соответствует сути векторов  $H$  и  $D$ , и тем более векторов  $B$  и  $E$  (рис.5b).

Если  $B_z = D$  и  $B_r = H$ , уравнение цилиндрического поля покоя-движения (10.10a) можно записать в следующей форме:

$$\oint \hat{H} dl_\varphi = \hat{\Gamma}_H = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{N}_D}{dt} = -\frac{1}{c} \int \hat{j}_D dS - \frac{1}{c} \hat{D} \frac{\partial}{\partial t} \int dS, \quad \text{где } \hat{j}_D = \frac{\partial \hat{D}}{\partial t}, \quad (10.12)$$

или

$$\hat{\Gamma}_H = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{N}_D}{dt} = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{q}_D}{dt} = -\frac{1}{c} \hat{I}_D. \quad (10.12a)$$

Параметр  $\hat{\Gamma}_H$  - циркуляция вектора  $\hat{H}$ , или поперечное "напряжение", "магнитное напряжение";  $\hat{q}_D$  - скорость продольного массообмена, или "электрический заряд"; ток базиса, или "электрический ток"

$$\hat{I}_D = \frac{d\hat{N}_D}{dt} = \frac{d\hat{q}_D}{dt}. \quad (10.13)$$

В гармонической волне  $\frac{d\hat{N}_D}{dt} = i\omega \hat{N}_D$ , и тогда  $\hat{N}_D = \frac{1}{i\omega} \frac{d\hat{N}_D}{dt} = \frac{1}{i\omega} \hat{I}_D$ . Подставляя данное выражение потока  $N_D$  в выражение (10.12a) будем иметь еще одну форму уравнения (10.12):

$$\hat{\Gamma}_H = -\frac{1}{i\omega c} \frac{d\hat{I}_D}{dt}, \quad (10.14)$$

Так как кинематическая циркуляция вектора  $B$  и динамическая циркуляция вектора  $H$  связаны равенством  $\Gamma_B = \mu_0 \Gamma_H$ , то уравнение (10.14) можно представить еще в виде:

$$\hat{\Gamma}_B = -\frac{\mu_0}{i\omega c} \frac{d\hat{I}_D}{dt} = -\tilde{L} \frac{d\hat{I}_D}{dt}, \quad (10.14a)$$

где индуктивность поля базиса

$$\tilde{L} = \frac{\mu_0}{i\omega c} = \frac{1}{i\omega\varepsilon_0 c}. \quad (10.15)$$

Строго говоря,  $\tilde{L}$  - **динамическая индуктивность**, связанная с **кинематической индуктивностью**  $\tilde{L}_c$ :

$$\tilde{L}_c = \frac{1}{i\omega c} \quad (10.15a)$$

соотношением:

$$\tilde{L} = \mu_0 \tilde{L}_c. \quad (10.16)$$

Выражение (10.14a) известно в электродинамике как закон "электромагнитной индукции", хотя он определяет циркуляцию вектора "индукции" магнитного поля  $B$ , поэтому его правильно называть законом "магнитной индукции", или точнее **законом "магнитной напряженности"**.

Поперечное поле  $H$ , как поле надстройки субатомного уровня, поля базиса, представляется субсубатомным полем. Мотаторы поперечного поля субсубатомного уровня регистрируются современным экспериментом только интегрально в виде магнитного поля.

Если же  $B_z = H$  и  $B_r = D$ , уравнение цилиндрического покоя-движения (10.10a) принимает форму:

$$\oint \hat{D} dl_z = \hat{U}_D = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{N}_H}{dt} = -\frac{1}{c} \int \hat{j}_H dS - \frac{1}{c} \hat{H} \frac{\partial}{\partial t} \int dS, \quad \text{где} \quad \hat{j}_H = \frac{\partial \hat{H}}{\partial t}. \quad (10.17)$$

Здесь  $dl_z$  - элемент криволинейной оси-линии пространства поля  $\hat{D}$ , и

$$\hat{U}_D = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{N}_H}{dt} = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{q}_H}{dt} = -\frac{1}{c} \hat{I}_H, \quad (10.17a)$$

где  $\hat{U}_D$  - продольная циркуляция вектора  $\hat{D}$ , или продольное "напряжение", "электрическое напряжение";  $\hat{q}_H$  - **скорость поперечного массообмена, или "магнитный заряд"**; поперечный ток надстройки или **"магнитный ток"**

$$\hat{I}_H = \frac{d\hat{N}_H}{dt}. \quad (10.18)$$

Выполняя преобразования выражения (10.17a) аналогичные преобразования равенства (10.12a), получим его в форме **закона "электрической напряженности"**:

$$\hat{U}_E = -\frac{1}{i\omega\varepsilon_0 c} \frac{d\hat{I}_H}{dt} = -\tilde{L} \frac{d\hat{I}_H}{dt}. \quad (10.19)$$

Так как продольная и поперечная составляющие поля обмена, как полярные противоположности, неразрывны, то уравнения (10.12) и (10.17) можно представить одним противоречивым продольно-поперечным уравнением обмена:

$$\oint (\hat{P} d\hat{l}) = \hat{U}_P = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{N}}{dt} = -\frac{1}{c} \int \hat{j} dS = -\frac{i}{c} \hat{I}, \quad (10.20)$$

где

$$\hat{P} = \hat{D} + \hat{H} \quad (10.20a)$$

- противоречивый вектор "электромагнитного смещения";

$$(\hat{P}d\hat{l}) = \hat{D}dl_z + \hat{H}dl_\varphi = d\hat{U}_D + d\hat{\Gamma}_H = d\hat{U}_P \quad (10.20b)$$

- скалярное произведение продольно-поперечного параметра обмена на продольно-поперечный элемент пространства обмена  $dl = dl_z + d\tilde{l}_\varphi$ , определяющее элементарную продольно-поперечную циркуляцию;

$$\hat{U}_P = \hat{U}_D + \hat{U}_H \quad (10.20c)$$

- продольно-поперечная циркуляция обмена, или продольно-поперечное напряжение обмена, или электромагнитная циркуляция, или электромагнитное напряжение;

$$\hat{N} = \hat{N}_D + \hat{N}_H \quad (10.20d)$$

- продольно-поперечный поток, или электромагнитный поток;

$$\hat{j} = \frac{\partial \hat{P}}{\partial t} = \frac{\partial \hat{D}}{\partial t} + \frac{\partial \hat{H}}{\partial t} \quad (10.20e)$$

- плотность продольно-поперечного тока обмена, или плотность электромагнитного тока;

$$\hat{I} = \hat{I}_D + \hat{I}_H \quad (10.20f)$$

- продольно-поперечный ток обмена, или электромагнитный ток.  
Алгебраическая форма уравнения (10.20) имеет вид

$$\hat{U}_P = \hat{U}_D + \hat{\Gamma}_H = -\frac{1}{c}\hat{I} = -R_c\hat{I}, \quad (10.21)$$

где  $R_c = \frac{1}{c}$  - обратная волновая скорость базиса, или **кинематическое сопротивление поля базиса**.

Если опираться на циркуляцию продольно-поперечного вектора "напряженности"  $\hat{V} = \mu_0\hat{P} = \hat{E} + \hat{B}$ , или "электромагнитной напряженности", тогда выражение (10.21) представляется в форме:

$$\hat{U}_V = \hat{U}_E + \hat{\Gamma}_B = -\frac{1}{\varepsilon_0 c}\hat{I} = -R\hat{I} = -R\frac{d\hat{Q}}{dt} = -R\frac{d(q_D + iq_H)}{dt}, \quad (10.21a)$$

где  $R = \frac{1}{\varepsilon_0 c}$  - **динамическое сопротивление поле базиса**, причем

$$R = i\omega\tilde{L}. \quad (10.22)$$

Введем **динамическую емкость поля базиса**  $\tilde{C}$  согласно выражению:

$$\tilde{C} = \frac{\varepsilon_0 c}{i\omega} = \varepsilon_0 \tilde{\lambda} = \varepsilon_0 \tilde{C}_c, \quad (10.23)$$

где  $\tilde{\lambda} = c/i\omega$  - некоторый волновой радиус поля базиса с алгеброй отрицания или **кинематическая емкость поля базиса  $\tilde{C}_c$** .

Учитывая, что индуктивность поля базиса  $\tilde{L} = \frac{\mu_0}{i\omega c} = \frac{1}{i\omega \varepsilon_0 c}$ , получаем на базисном уровне **связь базисной частоты поля базиса с емкостью и индуктивностью поля базиса**:

$$\tilde{\omega} = i\omega = \frac{1}{\sqrt{\tilde{C}\tilde{L}}}. \quad (10.24)$$

Принимая во внимание, что в гармонической волне  $\hat{I} = i\omega \hat{Q}$ , представим выражение (10.21a) в следующих формах

$$\hat{U}_V = U_E + \tilde{\Gamma}_B = -R\hat{I} = -i\omega \tilde{L}\hat{I} = -\frac{1}{i\omega \tilde{C}}\hat{I} = -\frac{\hat{Q}}{\tilde{C}}, \quad (10.25)$$

где  $\hat{Q} = q_D + \tilde{q}_H$  - продольно-поперечный заряд, или "электромагнитный" заряд.

Если ввести противоположное по знаку продольно-поперечное напряжение-циркуляцию согласно равенству  $\hat{U} = -\hat{U}_V$ , то можно опустить знак минус в уравнениях (10.25):

$$\hat{U} = R\hat{I} = i\omega \tilde{L}\hat{I} = \frac{1}{i\omega \tilde{C}}\hat{I} = \frac{\hat{Q}}{\tilde{C}}. \quad (10.25a)$$

**Равенства (10.25) и (10.25a) представляют разные формы закона Ома продольно-поперечного обмена на субатомном уровне, или "электромагнитного" закона Ома базисного уровня.**

На языке диалектической логики общий закон динамического равновесного обмена в цилиндрическом поле обмена (10.20) имеет вид уравнения:

$$\oint (\hat{D}a_p d\hat{l}) = D\hat{a}_U = -\frac{1}{c} \frac{d\hat{D}a_N}{dt} = -\frac{1}{c} \int d\hat{a}_j dS = -\frac{1}{c} \hat{D}a_l, \quad (10.23)$$

где  $D\hat{a} = Da + iNet$  - противоречивое диалектическое суждение о продольно-поперечном обмене, относящееся к определенным продольно-поперечным параметрам обмена.

Уравнение (10.20) следует дополнить уравнением центрального потенциально-кинетического нормального потока обмена

$$\int_S \hat{D}_n dS = \hat{q}_n, \quad (10.24)$$

и тангенциального потока обмена

$$\int_S \hat{D}_\tau dS = \hat{q}_\tau. \quad (10.24a)$$

Оба полярно противоположных потока образуют один продольно-поперечный поток центрального поля обмена:

$$\int_S \hat{D}_{nr} dS = \hat{Q}_{nr} = \hat{q}_n + i\hat{q}_\tau. \quad (10.25)$$

На языке диалектических суждений это будет иметь вид:

$$\int_S \hat{D}a_{Dnr} dS = \hat{D}a_{Qnr} = \hat{d}a_{qn} + i\hat{d}a_{q\tau}. \quad (10.25a)$$

Выражения (10.20) и (10.25) образуют единую систему уравнений цилиндрическо-сферического поля волнового базисного уровня, который характеризуется базисной волновой скоростью  $c$ . Такая система не содержит ошибок теории Максвелла.

Базисный уровень, или субатомный уровень, есть одновременно уровень надстройки над субсубатомным уровнем, волновая скорость  $c_B$  которого, по меньшей мере, в сотни раз больше скорости  $c$  (скорости света) субатомного уровня, как уровня надстройки.

Субсубатомный уровень материи-пространства-времени для атомно-молекулярного уровня, на котором протекает наша жизнь, есть ближайший к нам параллельный нашему миру мир, моторы которого столь малы, что они свободно движутся через наше пространство, словно нас и нет, и таких параллельных миров бесконечно много, и они отражают бесконечномерную суть Вселенной.